

SC8

Servo Controller mit integrierter Leistungselektronik

- Positionierung und Drehzahl-/Drehmomentregler
- Digitaler 4-Quadrantenregler
- Direkte Status- und Diagnosefunktion durch LEDs
- Digitale Ein-/Ausgänge (24V)
- RS232 Schnittstelle für Parametrierung
- 24 60V DC Motorversorgung
- Motorströme bis 8A_{Nenn} 16A_{Max.}
- Integrierte Ballastschaltung
- Bremsansteuerung für Haltebremse
- Getrennte Logikversorgung 24V DC, verpolgeschützt

Bestelloptionen:

- Sollwertvorgabe analog
 - +/- 10V DC / 0 ... 10V DC mit Richtungssignal 0/4 ... 20mA (Verstärkerbetrieb)
- Speicherbare Fahrdaten (SPS-Interface)
- Galvanisch getrennte Feldbus-Schnittstelle:

PROFIBUS-DP

PROFINET-IO

CANopen DSP402

EtherCAT CoE

RS232 / RS485 - Modbus

Über Schalter einstellbare Busadresse/Baudrate

- Feedback Eingang für
 - Absolutgeber (Hiperface, SSI)

Inkrementalgeber, Hallschalter

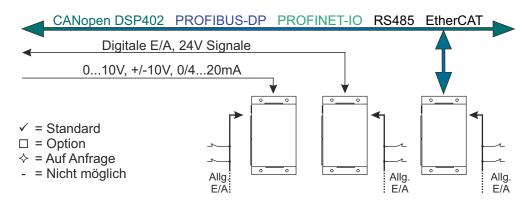
• Sicherheitsfunktionen: STO Safe Torque Off,

SBC Safe Brake Control





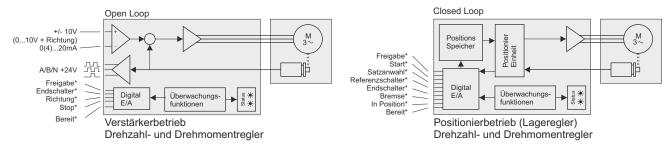
SC8 Features



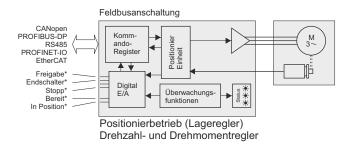
	202 7	01 1		N 474 E . I II
Ausstattung	SC8 - Type		Feldbus	Mit Feldbus
		SC8/2.1xx.xxx Verstärkerbetrieb	SC8/2.2xx.xxx Positionierbetrieb	SC8/2.3-7xx.xxx Alle Betriebsarten
	Integrierter Servoverstärker	verstarkerbetrieb ✓	FOSILIOI II EI DELI I ED	Alle Betriebsarteri
	Integrierte Positionierlogik (Lageregler)		<i>→</i>	√
	Digitaler 4Q - Drehzahl- und Drehmomentregler	<u>-</u> ✓	✓	√
		•	•	•
	Messsystem			
	- Inkrementalgeber, Hall-Schalter			
	- Absolutgeber Multi-Turn	-		
	Feldbusse (siehe Bestellschlüssel)	-	-	
	Analoge Sollwertvorgabe	<u>√</u>	-	
	Digitale Eingänge	4	8 / □6	8 / □6
	Digitale Ausgänge	1	2 / □4	2 / □4
	Encoderausgang A/B/0 24V	✓	-	♦
	Integrierte Ballastschaltung und -widerstand	✓	✓	✓
	Anschluss für externen Ballastwiderstand	✓	✓	✓
	Verpolschutz	✓	✓	✓
	Ansteuerung für Haltebremse	✓	✓	✓
	RS232 Programmierschnittstelle (19,2kBaud)	✓	✓	✓
	Programmierung/Parametrierung			
	- per RS232 Schnittstelle	✓	✓	✓
	- per Feldbus	-	_	√
l û	- Positions-Teach-In	-	√	√
er	Referenzfahrtmanagement	_	√	<i>√</i>
Programmi	Endschalter (Hard- und Software)		·	✓
	Automatisches Bremsmanagement		П	
	Frei programmierbare Fahrdatensätze		15	15
		-	15 ✓	15 ✓
Р	- Geschwindigkeit	-	✓	✓
Funktionen und Programmierung	- Beschleunigungs-/Bremsrampe (getrennt einstellbar)	-	✓	✓
	- Verweilzeit	-		
	- Ausgänge setzen (M-Funktionen)	-	√	√
	- Fliegender Satzwechsel/Geschwindigkeitswechsel	-	✓	✓
	Regelarten			
ш.	- Elektrische Welle/Elektrisches Getriebe	-	√	√
	- Drehzahl, Drehmoment (PI-Regelung)	✓	√	✓
	- Absolute, Relative, Modulo Position (P-Regelung)	-	✓	✓
Überwachung	Status LEDs	2	2	3
	Meldungen z.B. für:			
	- Motortemperatur (I²t)	✓	✓	✓
	- Motortemperatur PTC	✓	✓	✓
gc	- Endstufentemperatur	✓	✓	✓
2	- Ballastleistung intern	✓	✓	✓
Übe	- Überspannung/Unterspannung	✓	✓	✓
	- Betriebsstundenzähler	✓	✓	✓
	Elektronisches Typenschild	✓	✓	✓
Zubehör	Programmier und Parametrier PC-Software ServoLink			
	Konfektionierte Kabel			
	Motoren / Getriebe / Schaltnetzteile			
Zı	RS232-Adapter / Schnittstellenkonverter			

^{*} Auflösung siehe Motordaten

Ohne Feldbus



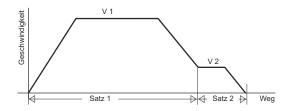
Mit Feldbus



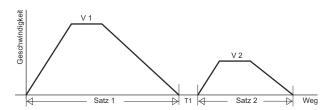
*) Beispielhafte Beschaltung; weitere E/A-Funktionen können parametriert werden.

Beispiel-Fahrprofile:

Fliegender Satzwechsel

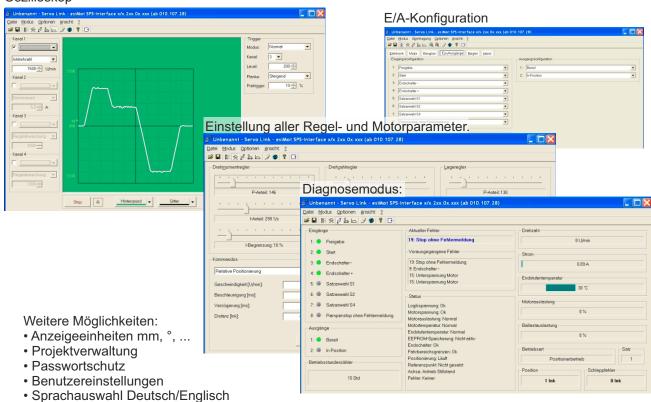


Satzwechsel mit Zwischenstopp



PC-Software:

Oszilloskop



Digitaler Servocontroller SC8

Der SC8 ist ein Servocontroller zur Strom-, Drehzahl- und Positionsregelung von Servo- und BLDC-Motoren. Zur Ermittlung der Rotorlage können Hallschalter, Inkrementalgeber mit Kommutierungsspur, Hiperface- oder SSI-Absolutgeber eingelesen werden.

Eine Ballastschaltung mit Ballastwiderstand ist bereits integriert. Für höhere Ballastleistungen kann ein externer Ballastwiderstand angeschlossen werden.

Optionale Inkrementalgeberausgänge simulieren einen Encoder.

Bis zu 15 Positionen (Fahrdatensätze) können gespeichert und über Eingänge abgerufen werden.

Alternativ kann ein analoges +/-10V Signal den Sollwert für Drehzahl oder Drehmoment vorgeben.

Eine optionale Kommunikationsschnittstelle (PROFIBUS-DP, PROFINET-IO, CANopen DSP402, EtherCAT oder Modbus) ermöglicht den direkten Zugriff auf alle Fahrdaten und Funktionen.

Die Datenspeicherung erfolgt in einem wartungsfreien EEPROM ohne Pufferbatterie.

Die Status- und Fehleranzeige erfolgt durch 3 LEDs und zusätzliche Statusausgänge.

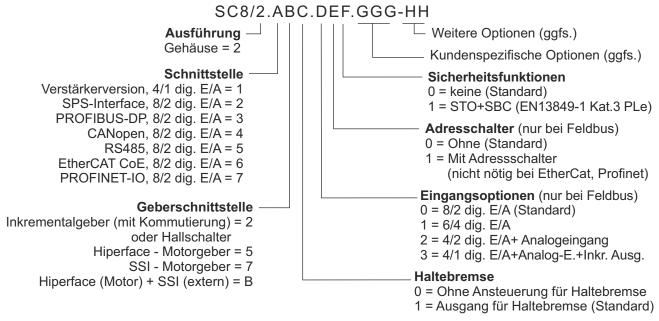
Das Gerät benötigt durch die sehr kompakte Bauweise wenig Platz im Schaltschrank.

Die PC-Software ServoLink ermöglicht komfortabel alle erforderlichen Einstellungen.

Technische Daten:

SC8/2			
Logikversorgung (0,3A)	24 VDC	(18 - 30V)	
Motor-Versorgung	24 - 60 VDC		
Nennstrom	8,0 A		
Spitzenstrom	16,0 A		
Interne Ballastleistung	7 W Dauerleistung	60W Impuls	
Max. Ballastleistung	42W Dauerleistung	422W Impuls	
Ext. Ballastwiderstand min.	10 Ohm		
Digitale Eingänge	4 - 8 St.	24V	
Digitale Ausgänge	1 - 4 St.	24V	
Analogeingang	+/-10V	Auflösung: 11Bit	
Schutzart	IP20		
Abmessungen ca.	112 x 68 x 28mm (ohne Stecker)		
Gewicht ca.	0,2kg		

Bestellschlüssel:



Sämtliche Angaben in diesem Prospekt haben informativen Charakter ohne Zusicherung von Eigenschaften. Änderungen ohne Ankündigung vorbehalten.

esitron-electronic GmbH

Ernst-Zimmermann-Str. 18 D-88045 Friedrichshafen Internet: www.esitron.de

Tel. +49(0)7541-6000-0 Fax +49(0)7541-6000-11 E-Mail: info@esitron.de